

Renesas S5D9 用サンプル(e2studio ENC)の説明

(e2studio Version:2022-7 / SSP Version 2.3.0)

1. Sample の免責について

- **Sample** に関する Tel/Fax でのご質問に関してはお受けできません。ただし、メールでのご質問に関してはお答えするよう努力はしますが、都合によりお答えできない場合もありますので予めご了承ください。
- **Sample** ソフトの不具合が発見された場合の対応義務はありません。また、この関連ソフトの使用方法に関する質問の回答義務もありませんので承知の上ご利用下さい。
- **Sample** ソフトは、無保証で提供されているものであり、その適用可能性も含めて、いかなる保証も行いません。また、本ソフトウェアの利用により直接的または間接的に生じたいかなる損害に関しても、その責任を負わないものとします。

2. サンプルのプロジェクト名

ワークスペース名	概要	プロジェクト名
S5D9_e2std_ENC	☆「Timer:位相計測」の機能を利用したインクリメントエンコーダ入力のサンプル ☆Timer 割り込み利用による回転 Speed 算出サンプル ☆Z相検出の IRQ サンプル	ENC_HAL HAL モードで動作 ENC Driver(r_gpt) Speed 算出(r_gpt) Speed(Interrupt Priority 0) Z 相(r_icu) Z 相(Interrupt Priority 3) Azure RTOS 未使用例
		ENC_STD Azure RTOS で動作 ENC Driver(r_gpt) Speed 算出(r_gpt) Speed(Interrupt Priority 0) Z 相(r_icu) Z 相(Interrupt Priority 3) Azure RTOS 使用例

統合開発環境
Renesas e2studio(Version2022-7)
SSP(Version2.3.0)

3. Tera Term Pro のインストール

- ①「teraterm-4.106.exe」を検索してダウンロードする。
- ②PCにインストールし実行する
- ③シリアルポートの設定

Tera Term: シリアルポート 設定と接続

ポート(P): COM1

スピード(E): 115200

データ(D): 8 bit

パリティ(A): none

ストップビット(S): 1 bit

フロー制御(F): none

送信遅延
0 ミリ秒/字(C) 0 ミリ秒/行(L)

Device Friendly Name: 通信ポート (COM1)
Device Instance ID: ACPI\PNP0501\0
Device Manufacturer: (標準ポート)
Provider Name: Microsoft
Driver Date: 6-21-2006
Driver Version: 10.0.19041.1

COM 番号は、
PC 側でシリアル通信可能
な番号を指定する。

115200BPS

8bit

none

1bit

none

の仕様にする。

④端末の設定

Tera Term: 端末の設定

端末サイズ(T): 90 x 54

☒ ウィンドウサイズ(S):

☐ 自動的に調整(W):

端末ID(I): VT100

☐ ローカルエコー(L):

応答(A):

☐ 自動切り替え(VT<->TEK)(U):

改行コード
受信(R): CR
送信(M): CR+LF

漢字-受信(K): SJIS

漢字-送信(J): SJIS

☐ 半角カナ(F)

☐ 半角カナ(D)

漢字イン(N): ^[\$B

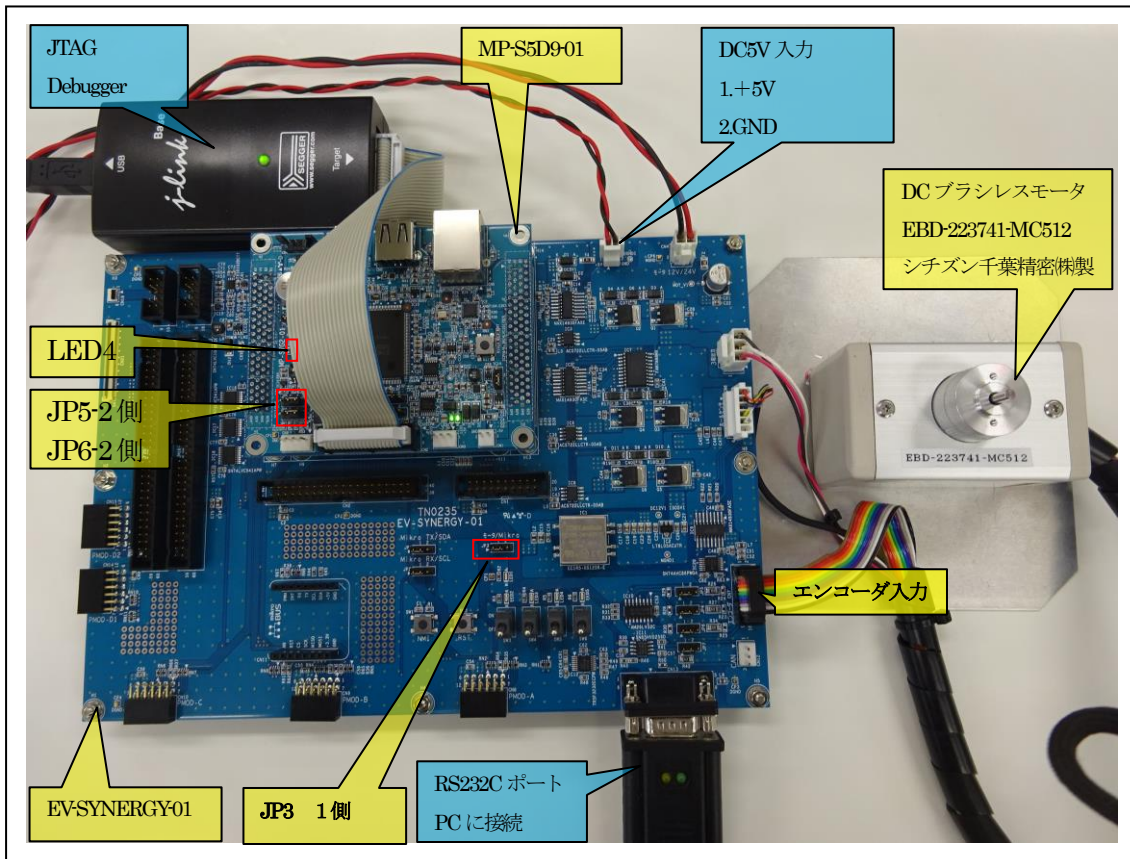
漢字アウト(O): ^[(B

ロケール(C): japanese

USB シリアルコンバー
タ使用時に CR コ
ードがカットされる
設定の場合は、**受
信: LF** にして下さ
い。

赤枠の設定にする。

4. 動作構成



- ①PC機と接続する RS232C ケーブルは、市販「クロスケーブル」でも可能です。
- ②USB-シリアル変換ケーブルを使用される場合は、「StarTech.com 社 ICUSB232FIN」推奨
- ③自作する場合は、下記の配線になります。

EV-SYNERGYxx		PC-Windows	
DSUB 9pin オス		DSUB 9pin オス	
1	NC	1	NC
2	RXD	2	RXD
3	TXD	3	TXD
4	NC	4	DTR
5	GND	5	GND
6	NC	6	DSR
7	RTS	7	RTS
8	CTS	8	CTS
9	NC	9	NC

5. 「S5D9_e2std_ENC」 サンプルの説明

5-1. 「ENC_HAL」フォルダ構成とファイル名

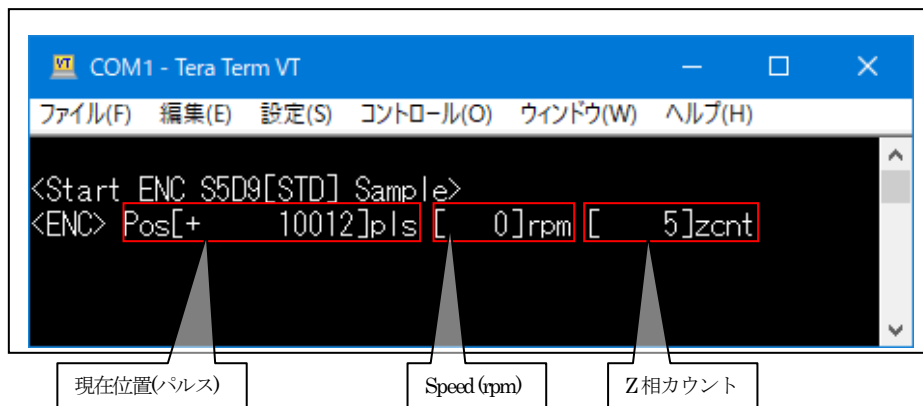
S5D9_e2std_ENC¥ENC_HAL		
Debug	ENC_HAL.elf	ELF ファイル、JTAG で使用
	ENC_HAL.map	MAP ファイル、アドレス情報管理
	ENC_HAL.srec	モトローラーHEX ファイル
	その他	自動生成ファイル
script	S5D9.ld	ロケーション定義ファイル
src	hal_entry.c	エントリーファイル
	ENC_hal.c	サンプルファイル
<div>EV-SYNERGY-S5D9 (リンク指定)</div> <div>MP-S5D9-01 (リンク指定)</div> <div>synergy_gen</div>	ev_enc.c	エンコーダ関連処理モジュール
	ev_enc.h	ev_enc.c 用ヘッダーファイル
	led.c	LED 処理モジュール
	led.h	led.c 用ヘッダーファイル
	sci2.c	シリアル通信処理モジュール
	sci2.h	sci2.c 用ヘッダーファイル
	stcharc	文字系処理モジュール
	stcahr.h	stcharc 用ヘッダーファイル
	Generate を行うと作成されるファイル	
	Generate を行うと作成されるファイル	
synergy		
synergy_cfg		
Configuration.xml	プロジェクト Generation ファイル	
PIN-EV-SYNERGY-S5D9.pincfg	PIN configuration 用ファイル	
ENC_HAL Debug.jlink	Jlink デバッガー用ファイル	
その他	自動生成ファイル	

5-2. 「ENC_STD」フォルダ構成とファイル名

S5D9_e2std_ENC¥ENC_STD		
Debug	ENC_STD.elf	ELF ファイル、JTAG で使用
	ENC_STD.map	MAP ファイル、アドレス情報管理
	ENC_STD.srec	モトローラーHEX ファイル
	その他	自動生成ファイル
Script	S5D9.ld	ロケーション定義ファイル
Src	enc_thread_entry.c	ENC thread サンプルファイル
<div>EV-SYNERGY-S5D9</div> <div>MP-S5D9-01</div> <div>synergy_gen</div>	ev_enc.c	エンコーダ関連処理モジュール
	ev_enc.h	ev_enc.c 用ヘッダーファイル
	led.c	LED 処理モジュール
	led.h	led.c 用ヘッダーファイル
	sci2.c	シリアル通信処理モジュール
	sci2.h	sci2.c 用ヘッダーファイル
	stchar.c	文字系処理モジュール
	stcahr.h	stchar.c 用ヘッダーファイル
	Generate を行うと作成されるファイル	
	Generate を行うと作成されるファイル	
	Generate を行うと作成されるファイル	
	Generate を行うと作成されるファイル	
synergy	Generate を行うと作成されるファイル	
synergy_cfg	Generate を行うと作成されるファイル	
Configuration.xml	プロジェクト Generation ファイル	
PIN-EV-SYNERGY-S5D9.pincfg	PIN configuration 用ファイル	
ENC_STD_Debug.jlink	Jlink デバッガー用ファイル	
その他	自動生成ファイル	

5-3. サンプルの動作説明

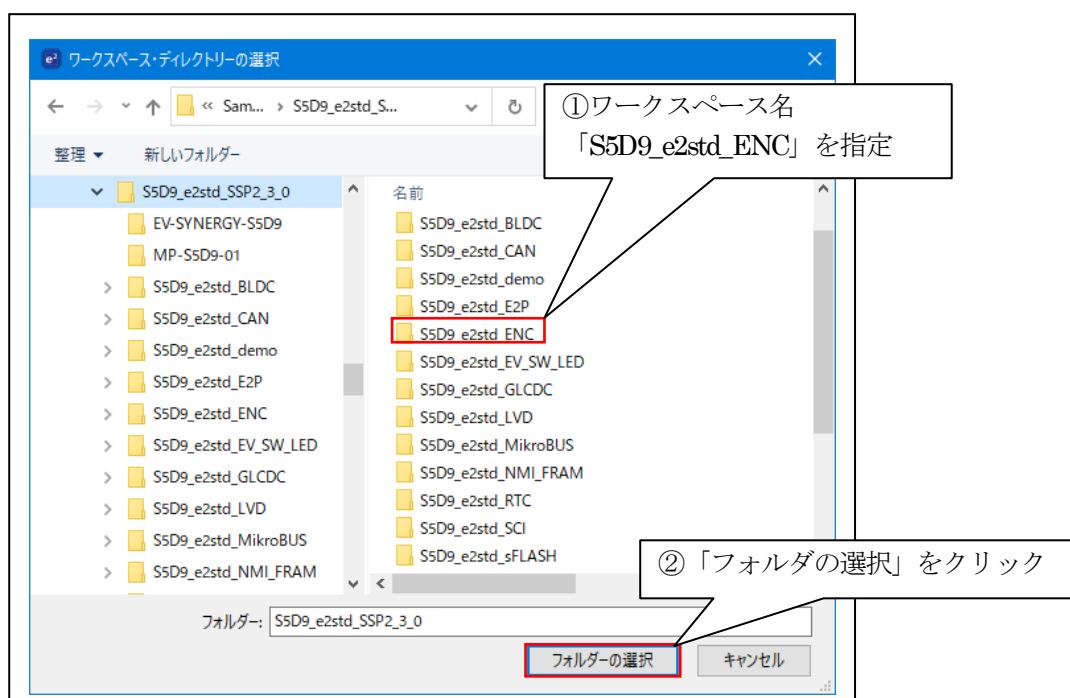
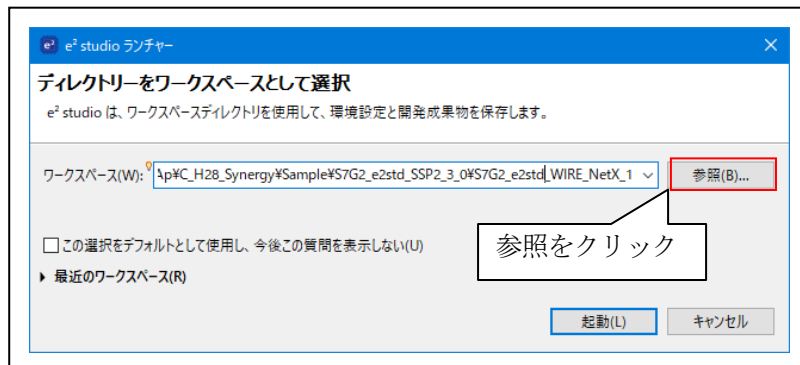
- ① Z相の検出には、IRQ15を使用する。
- ② インクリメンタルエンコーダ入力の位相計測は、Timer-ch13を利用する。
- ③ 回転速度(rpm)の算出には、Timer-ch12の1msec周期割り込みを利用する。
- ④ Term画面の表示内容



- ・MP基板上LED4を100msec毎に点滅する。

6. 「S5D9_e2std_ENC」をインポートする。

6-1. ワークスペース名の指定



6-2. プロジェクトのインポート

☆詳細操作は「[e2studio_synergy_Import.pdf](#)」の2項を参照して下さい。

7. デバッグ操作

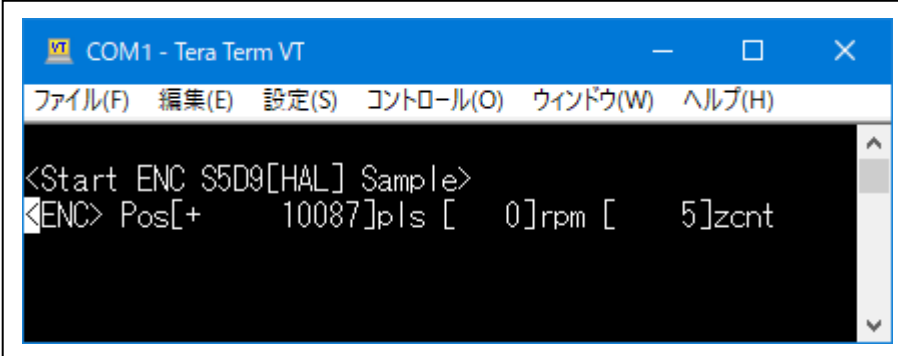
7-1. デバッグ構成の設定

☆詳細操作は「[e2studio_synergy_Import.pdf](#)」の3-1項を参照して下さい。

7-2. デバッグの開始

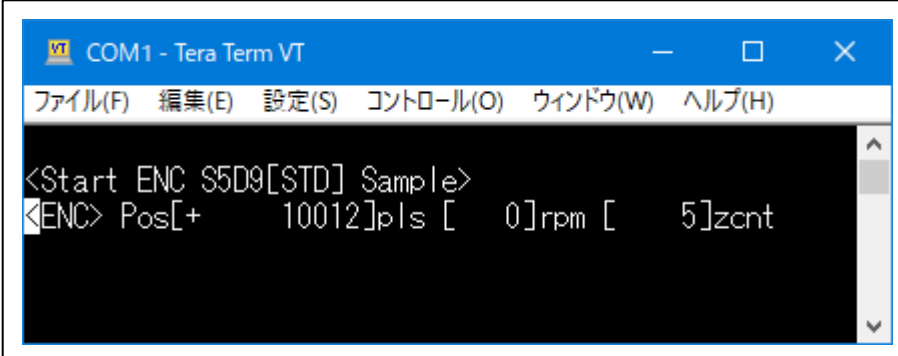
☆詳細操作は「[e2studio_synergy_Import.pdf](#)」の3-2項を参照して下さい。

<ENC_HAL実行画面>



```
COM1 - Tera Term VT
ファイル(F) 編集(E) 設定(S) コントロール(O) ウィンドウ(W) ヘルプ(H)
<Start ENC S5D9[HAL] Sample>
<ENC> Pos[+ 10087]pls [ 0]rpm [ 5]zcnt
```

<ENC_STD実行画面>



```
COM1 - Tera Term VT
ファイル(F) 編集(E) 設定(S) コントロール(O) ウィンドウ(W) ヘルプ(H)
<Start ENC S5D9[STD] Sample>
<ENC> Pos[+ 10012]pls [ 0]rpm [ 5]zcnt
```

7-3. デバッグの終了

☆詳細操作は「[e2studio_synergy_Import.pdf](#)」の3-3項を参照して下さい。

8. 注意事項

- ・本文書の著作権は、エーワン（株）が保有します。
- ・本文書を無断での転載は一切禁止します。
- ・本文書に記載されている内容についての質問やサポートはお受けすることが出来ません。
- ・本文章に関して、ルネサス エレクトロニクス社への問い合わせは御遠慮願います。
- ・本文書の内容に従い、使用した結果、損害が発生しても、弊社では一切の責任を負わないものとしします。
- ・本文書の内容に関して、万全を期して作成しましたが、ご不審な点、誤りなどの点がありましたら弊社までご連絡くだされば幸いです。
- ・本文書の内容は、予告なしに変更されることがあります。

9. 商標

- ・e2studio は、ルネサス エレクトロニクス株式会社の登録商標、または商品名称です。
- ・Renesas SynergyTMおよび S3A7/S5D9/S7G2 は、ルネサス エレクトロニクス株式会社の登録商標、または商品名です。
- ・その他の会社名、製品名は、各社の登録商標または商標です。

10. 参考文献

- ・「S3A7 ユーザーズマニュアル ハードウェア編」 ルネサス エレクトロニクス株式会社
- ・「S5D9 ユーザーズマニュアル ハードウェア編」 ルネサス エレクトロニクス株式会社
- ・「S7G2 ユーザーズマニュアル ハードウェア編」 ルネサス エレクトロニクス株式会社
- ・ルネサス エレクトロニクス株式会社提供のサンプル集
- ・「e2studio ユーザーズマニュアル 入門ガイド」 ルネサス エレクトロニクス株式会社
- ・「SSP vx.x.x User's Manual」 ルネサス エレクトロニクス株式会社
- ・「X-Ware Component Documents for Renesas SynergyTM」 ルネサス エレクトロニクス株式会社
- ・その他

〒486-0852

愛知県春日井市下市場町 6-9-20

エーワン株式会社

<https://www.robin-w.com>

